

ER25-2700

ER25-2700,
手腕可搬运质量25 kg,可达半径2701 mm。

- 功能特点
- 得益于高刚性的结构，配合高速智能码垛工艺包，效率提升20%，帮助客户多快好省完成工作；
- 可集成了多个行业专用工艺包，配合软PLC和各种总线接口，帮助客户轻松面对各种工艺挑战；
- 高性能碰撞检测功能帮助提高安全系数。
- 适用场景
- 可应用于搬运、码垛等各种场景。
- 适用行业
- 适用于金属制品、汽车零部件、卫浴陶瓷、仓储物流、建材、食品饮料等行业。



埃夫特智能机器人股份有限公司
EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.
公司热线:400-052-8877
公司地址:中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号
WWW.EFORT.COM.CN

EFORT



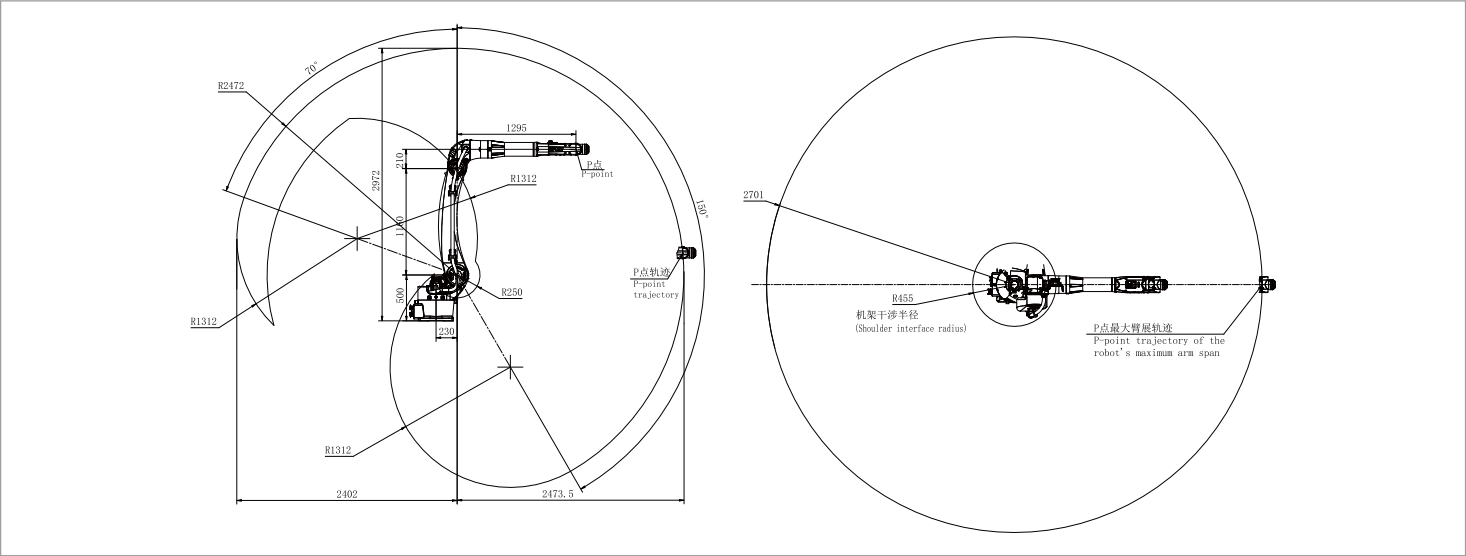
扫码查看说明书

产品参数 / SPECIFICATIONS

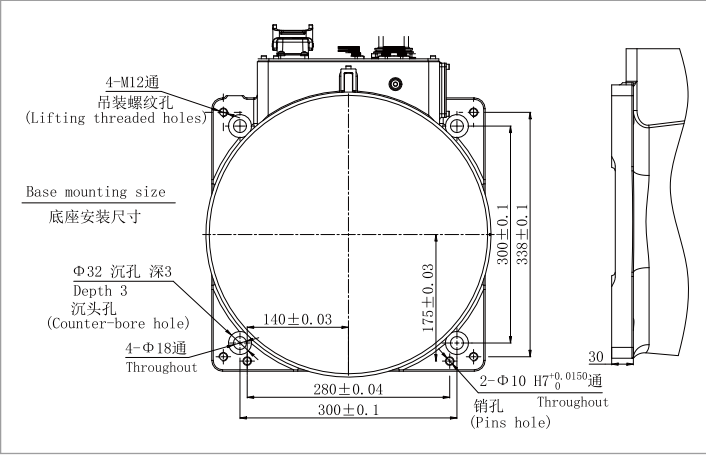
型号		ER25-2700
机构		多关节型机器人
控制轴数		6轴
手腕可搬运质量		25 kg
重复定位精度		±0.05 mm
本体质量		375 kg
可达半径		2701 mm
本体防护等级		IP54
控制柜防护等级		IP20 / IP54 (选配)
驱动方式		AC伺服驱动
安装方式		地面、顶吊
安装条件	环境温度	0~45 °C
	环境湿度	RH≤80% (无结露)
	振动加速度	4.9 m/s ² (0.5 G以下)

手腕允许 负载转矩	J4	50 N·m
	J5	50 N·m
	J6	30 N·m
手腕允许 负载转动惯量	J4	2.2 kg·m ²
	J5	2.2 kg·m ²
	J6	1.5 kg·m ²
最大单轴速度	J1	190°/sec
	J2	150°/sec
	J3	200°/sec
	J4	400°/sec
	J5	400°/sec
	J6	400°/sec
各轴运动范围	J1	±173°
	J2	+70°-150°
	J3	+147°-90°
	J4	±190°
	J5	±130°
	J6	±360°

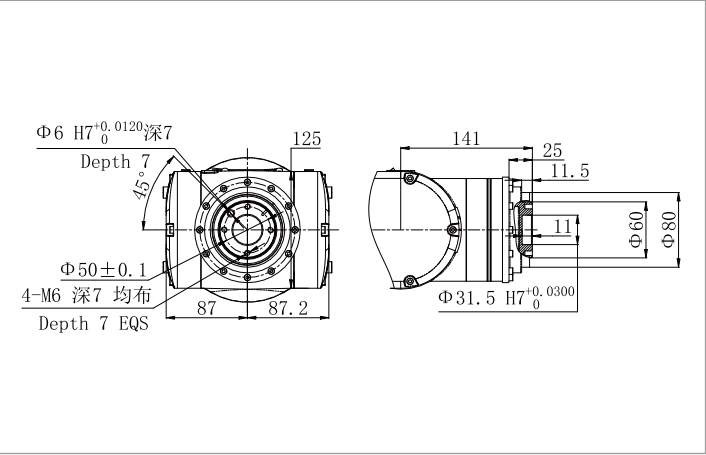
动作范围 / OPERATING SPACE



底座安装尺寸 / BASE MOUNTING SIZE



末端法兰安装尺寸 / END FLANGE MOUNTING SIZE



*最终解释权归埃夫特智能机器人股份有限公司所有，如有更新，恕不另行通知。